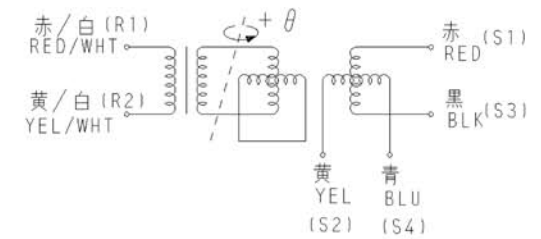
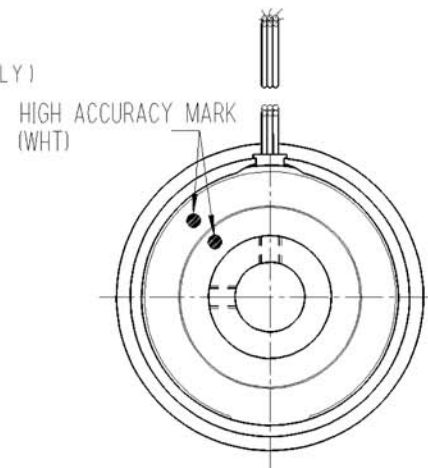
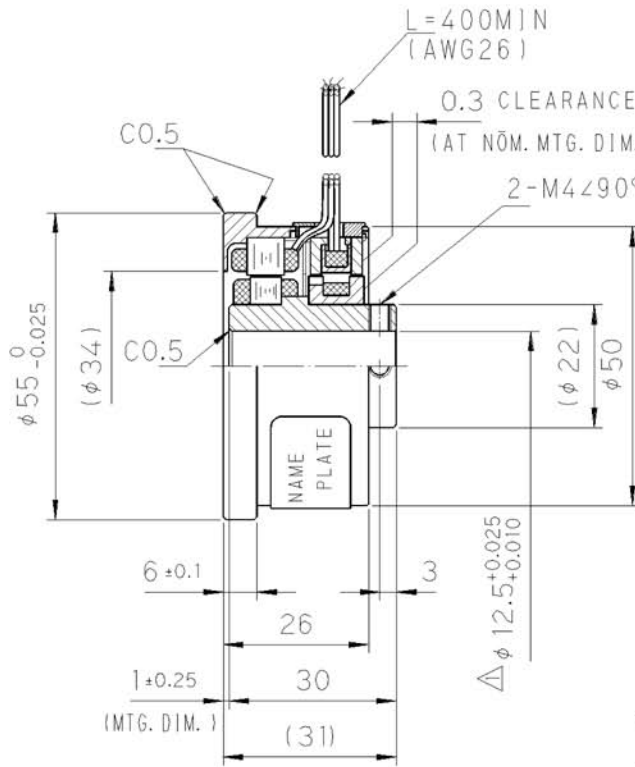


項目 CHARACTERISTICS	仕様 SPECIFICATIONS	備考 REMARKS
機能 FUNCTION	1X-BRX	
入力電圧 INPUT VOLTAGE	AC 5Vrms 4kHz	
励磁側 PRIMARY	RÖTÖR	
変圧比 (K) TRANSFORMATION RATIO	0.5 ± 10%	
位相ずれ PHASE SHIFT	0 ± 10°	
電気誤差 ELECTRICAL ERROR	幅 6° MAX	機械角 MECHANICAL ANGLE
入力インピーダンス INPUT IMPEDANCE	Z _{R0} 290 Ω NÖM	
出力インピーダンス OUTPUT IMPEDANCE	Z _{S5} 420 Ω NÖM	ATθ=0° (S1-S3)
耐電圧 DIELECTRIC STRENGTH	AC 500Vrms 1min	50(60)Hz
絶縁抵抗 INSULATION RESISTANCE	100 MΩ MIN	DC 500 V
質量 MASS	0.25 kg NÖM	
ロータ慣性性能率 RÖTÖR MOMENT OF INERTIA	12.3×10 ⁻⁶ kg·m ² NÖM	
許容回転数 MAX. OPERATING SPEED	6000 min ⁻¹	
動作温度範囲 OPERATING TEMP. RANGE	-55°C ~ +155°C	

Smartsyn PAT.PEND

MODEL NO.: TS2640N141E172

REVISIONS		
No.	DESCRIPTION	DATE
第2版	附属品の追加変更	98. 5. 19
NO.3	ADDED-MARK S/N.B.42180-	98. 5. 19
第4版	軸ネジ穴変更 M3→M4 軸寸法変更	02. 3. 2
△	軸内径公差変更 φ12.5 ₀ ^{+0.025} / _{+0.010}	03. 3. 31



励磁側
PRIMARY
出力側
SECONDARY
配線図
SCHEMATIC DIAGRAM

- NOTE:
- DIMENSION: mm
 - ()内寸法は参考値である。
DIMENSION IN () IS REFERENCE.
 - 指定なき寸法公差±0.5mmとする。
UNLESS OTHERWISE SPECIFIED, TOLERANCE IS ±0.5mm.
 - 出力電圧方程式
OUTPUT EQUATION
ES1-S3 = KER1-R2 COSθ
ES2-S4 = KER1-R2 SINθ
+θ: 取付フランジ側から見てロータCCW回転時。
RÖTÖR IS CCW ROTATION VIEWED FROM MOUNTING FLANGE END.
 - 通常検査項目は○印項目のみとする。但し、○印項目以外は個別要求による。(※Z_{R0}は絶対値にて測定)
○ITEM SHOULD BE MEASURED AS NORMAL INSPECTION. ANOTHER ITEMS ARE MEASURED IN CASE OF CUSTOMER'S REQUEST. (※Z_{R0} IS ABSOLUTE VALUE)
 - 附属品: 六角穴付き止めねじ 2個を付属のこと。(M4-5S)
ACCESSÖRY: M4 HEXAGON SOCKET SET SCREW X 2 PIECES.
 - アンサーリングシグナルは 0.5Vp-p以上のこと。
ANSWERING SIGNAL MUST BE 0.5Vp-p MIN.



DSD H. Tagawa	DATE 97. 6. 3	MODEL NO. TS2640N141E172	TITLE ブラシレスレゾルバ BRUSHLESS RESÖLVER											
CHD S. Nishida	SCALE 1/1	3RD ANGLE PROJECTION	8	9	10	11	12	SHEET						
APPR K. Kimura	DWG NO. 3 4 5 6 7	8 9 10 11 12	0 2 6 4 0 0 0 4 4 S 3 0 /											

MFG No. 026400044K40